

	スポットライト						インタラクティブセッション			オープンフォーラム	
	国際会議場							アステールプラザ			
	A室	B 室	C室	D室	E室			F室		G室	H室
9:30	1A1 OS15:レスキューを 題材にしたロボットコ ンテスト	1B1 OS04: 人工筋肉を目 指したソフトアクチュ エータ・センサ	1C1 OS41:ITS	1D1 OS02:自動化・FA・ 作業をするロボット・ システム(1) キーノート	1E1 OS35:触覚・力覚(1)				9:30	1H1	OS51：RSNPを活 用したロボット サービスコンテス ト2025
10:00											
移動											
10:05	1A2 OS59:レスキュー工 学	1B2 OS22:循環産業創成 を目指した自律型セ ル生産ロボットシステ ム	1C2 OS50:メカトロニクス システム	1D2 OS19:ビジョンシステ ムとビジョン応用シス テム(1)	1E2 OS35:触覚・力覚(2) キーノート				10:30		
10:35											
移動											
10:40	1A3 OS25:受動歩行の新 展開	1B3 OS10:ホームロボット &システム	1C3 OS05:ヒューマン・ロ ボット・インタラクショ ン	1D3 OS64:人と機械シス テムとしての医療・福 祉工学	1E3 OS20:移動ロボット (1)	10:40	1A1,1A2 1B1,1B2 1C1,1C2	1D1,1D2 1E1,1E2	10:40	1H3	OS33：RTミドル ウェアコンテスト 2025
11:10											
移動											
11:25	1A4 OS49:廃炉・廃止措 置のための技術開発 とシステムインテグ レーション	1B4 OS32:ロボット・セラ ピー・システム	1C4 OS56:JSAE-SICE未 来を創るインテリジェ ントモビリティ				講演番号コアタイム 奇数 10：40～11:25 偶数 11：25～12:10 (例外あり)				
11:55						12:10			12:10		

ランチブレイク(1h)

2025/12/10(水)PM

	スポットライト						インタラクティブセッション			オープンフォーラム	
	国際会議場									アステールプラザ	
	A室	B 室	C室	D室	E室		F室	G室		H室	I室
13:10	1A5 OS18：機構知	1B5 OS12：実学としての 医工融合研究と 次世代医療福祉シ ステム(1)	1C5 OS21：飛行体とシ ステム	1D5 OS34：ムーンショッ ト型研究開発（目標 3）「多様な環境に適 応しインフラ構築を 革新する協働AIロ ボット」	1E5 OS35:触覚・力覚(3)	13:10	1A3,1A4 1B3,1B4 1C3,1C4	1D3 1E3	13:10	1H5 OS33：RTミドル ウェアコンテスト 2025 表彰式	1I5 OS51：RSNPを活 用したロボット サービスコンテス ト2025 表彰式
13:40											
移動											
13:55	1A6 OS08:実空間サービ スシステム	1B6 OS12:実学としての 医工融合研究と次世 代医療福祉システム (2)	1C6 OS03:ソフトメカニズ ム(1)	1D6 OS19:ビジョンシステ ムとビジョン応用シス テム(2)	1E6 OS35:触覚・力覚(4) キーノート	14:40	講演番号コアタイム 奇数 13：10～13:55 偶数 13：55～14:40 （例外あり）		14:10		
14:25											
移動											
14:50	1A7 OS40:次世代ロボッ ト共通プラットフォーム 技術	1B7 OS58:核融合炉遠隔 保守技術	1C7 OS52リコンフィギュラ ブルロボット + キーノート	1D7 OS20:移動ロボット (2)	1E7 OS02:自動化・FA・ 作業をするロボット・ システム(2)	14:50	1A5,1A6 1B5,1B6 1C5,1C6	1D5,1D6 1E5,1E6			
15:20											
移動											
15:35	1A8 OS23:無人機を用い たサービス・応用	1B8 OS06:測域センサを 用いた計測と環境認 識	1C8 OS37:人間認識シス テム	1D8 OS60:過酷環境ロボ ティクス	1E8 OS02:自動化・FA・ 作業をするロボット・ システム(3)	16:20	講演番号コアタイム 奇数 14：50～15:35 偶数 15：35～16:20 （例外あり）				
16:05											
移動											
						16:30	1A7,1A8 1B7,1B8 1C7,1C8 1D7	1D8 1E7,1E8			
						18:00	講演番号コアタイム 奇数 16：30～17:15 偶数 17：15～18:00 （例外あり）				
18:10～19:30 トワイライトシンポジウム(A室)											

2025/12/11(木)AM

	スポットライト						インタラクティブセッション	
	国際会議場							
	A室	B 室	C室	D室	E室		F室	G室
9:30	2A1 OS29:生物や人間の機能と機構に基づくバイオロボティクス	2B1 OS45:福祉工学・ケア工学(1)	2C1 OS14:水中・海中システムとその応用(1)	2D1 OS02:自動化・FA・作業をするロボット・システム(4)	2E1 OS67:フィールドロボティクス(1)			
10:00								
移動								
10:05	2A2 OS24:バイオメテック知能とロボット	2B2 OS45:福祉工学・ケア工学(2) キーノート	2C2 OS14:水中・海中システムとその応用(2)	2D2 OS55:ロボットシステムののための生体模倣と模倣学習 + キーノート	2E2 OS13:ロボットのための通信			
10:35								
移動								
10:40	2A3 OS43:人のデジタルツイン化とその応用	2B3 OS47:多指ハンドとインテリジェント物体操作	2C3 OS53:資源循環ロボティクス	2D3 OS57:ダブルブレイン(ヒト脳+人間脳)協働型の人間支援システム	2E3 OS16:主観・行動・生理計測とその応用(1)	10:40	2A1,2A2 2B1,2B2 2C1,2C2 2D1	2D2 2E1,2E2
11:10								
移動								
11:25	2A4 OS27:RTシステムとオープン化 + OS62:ユニバーサルデザインを考慮したシステム	2B4 OS04:人工筋肉を目標したソフトアクチュエータ・センサ(2)	2C4 OS03:ソフトメカニズム(2)	2D4 OS63:ヒューマノイド	2E4 OS16:主観・行動・生理計測とその応用(2)		講演番号コアタイム 奇数 10 : 40～11:25 偶数 11 : 25～12:10 (例外あり)	
11:55						12:10		

ランチブレイク(1h)

2025/12/11(木)PM

	スポットライト						インタラクティブセッション	
	国際会議場							
	A室	B 室	C室	D室	E室		F室	G室
						13:10	2A3,2A4 2B3,2B4 2C3,2C4 2D3,2D4 2E3,2E4	
移動								
							講演番号コアタイム 奇数 13：10～13:55 偶数 13：55～14:40 (例外あり)	
						14:40		
移動								
15:00	表彰式(フェニックスホール)							
16:00								
16:00	特別講演(フェニックスホール)							
17:30								
18:30 ~21:00 技術交流会(リーガロイヤルホテル広島)								

2025/12/12(金)AM

	スポットライト						インタラクティブセッション	
	国際会議場							
	A室	B 室	C室	D室	E室		F室	G室
9:30	3A1 OS45:福祉工学・ケ ア工学(3)	3B1 OS42:共創システム (1)	3C1 OS28:ナノ・マイクロ システムとその応用 —超高速バイオアセ ンブラ, システム細胞 工学, ナノ・マイクロ ロボット—	3D1 OS26:エージェント・ シンセシス・エンジニ アリングの設計・応 用 + OS38:セキュリティロ ボティクス	3E1 OS35:触覚・力覚(5)			
10:00								
移動								
10:05	3A2 OS46:マニピュレー ションのためのロボッ ト知能と学習	3B2 OS42:共創システム (2)	3C2 OS16:主観・行動・生 理計測とその応用(3)	3D2 OS67フィールドロボ ティクス(2)	3E2 OS35:触覚・力覚(6) キーノート			
10:35								
移動								
10:40	3A3 OS07:遠隔操縦ロ ボットシステム	3B3 OS65:地域連携を活 用した科学／技術／ 環境／教育の新展 開と事例発表	3C3 OS61:人と環境と人 工物の調和技術～ Newインタラクション のフロンティアへの 挑戦～(1)	3D3 OS01:空間知能化と アプリケーション	3E3 OS54:医用工学と障 がい者支援(1)	10:40	3A1,3A2 3B1,3B2 3C1,3C2	3D1,3D2 3E1,3E2
11:10							講演番号コアタイム 奇数 10 : 40～11:25 偶数 11 : 25～12:10 (例外あり)	
移動								
11:25	3A4 OS09:産業機器オー プンネットワークイン タフェースORiN +OS44:性能評価と ロボット・ドローンイ ノベーション	3B4 OS39:スワームシス テム	3C4 OS61:人と環境と人 工物の調和技術～ Newインタラクション のフロンティアへの 挑戦～(2)	3D4 OS48:心身一体感の 理解と具現化技術	3E4 OS54:医用工学と障 がい者支援(2)			
11:55						12:10		
12:10～13:00		ランチョンセミナー(A室)						

