

スポットライトセッション								インタラクティブセッション	
	A	B	C	D	E	F	G	H	
9:30	1A1 OS19:レスキュー工学	1B1 OS2:自動化・FA・作業をするロボット・システム(1)	1C1 OS30:受動歩行の新展開(1) (キーノート講演あり) 【9:55終了予定】	1D1 OS23:ビジョンシステムとビジョン応用システム(1)	1E1 OS35:地域連携を活用した科学/技術/環境/教育の新展開と事例発表	1F1 OS24:移動ロボット(1)		1H1 OS48:【口頭講演】RTミドルウェアコンテスト2024	
9:45									
移動					1E2(9:50開始)				
10:00	1A2 OS58:触覚・力覚(1)	1B2 OS26:循環産業創生を目指した自律型セル生産ロボットシステム	1C2 OS30:受動歩行の新展開(2)	1D2 OS23:ビジョンシステムとビジョン応用システム(2)	OS43:核融合炉遠隔保守技術 (キーノート講演あり)	1F2 OS24:移動ロボット(2)	1G2 OS66:JSAE-SICE インテリジェントモビリティ		
10:15									
移動									
10:35									
11:35									
	A 室 (会議室 803) ランチョンセミナー 11:50 - 12:50(1h)	昼休憩(1.5h)							111 7F会場にて開催 1A1,1B1,1C1,1D1,1E1 1A2,1B2,1C2,1D2,1E2 4F会場にて開催 1F1,1F2,1G2 講演番号コアタイム 奇数 10:35~11:05 偶数 11:05~11:35 (例外あり)

インタラクティブセッションの会場はスポットライトセッションがA~E室の講演は7F会場,F・Gの講演は4F会場となります。

スポットライトセッション								インタラクティブセッション
	A	B	C	D	E	F	G	H
13:05	1A4 OS58:触覚・力覚(2) (キーノート講演あり)	1B4 OS2:自動化・FA・作業をするロボット・システム(2)	1C4 OS49:共創システム(1)	1D4 OS23:ビジョンシステムとビジョン応用システム(3)	1E4 OS54:ロボットシステムのための生体模倣と模倣学習(1) (キーノート講演あり)	1F4 OS24:移動ロボット(3)	1G4 OS51:多指ハンドとインテリジェント物体操作	1H4 OS56:【口頭講演】RSNPを活用したロボットサービスコンテスト2024
13:20	移動							
13:35		1B5 OS11:ホームロボット&システム(1)	1C5 OS49:共創システム(2)	1D5 OS27:無人機を用いたサービス・応用	1E5 OS54:ロボットシステムのための生体模倣と模倣学習(2)	1F5 OS24:移動ロボット(4)	1G5 OS21:人間機械共存システムの操作支援制御技術	
13:50	移動							
14:10								1I2 7F会場にて開催 1A4,1B4,1C4,1D4,1E4 1B5,1C5,1D5,1E5 4F会場にて開催 1F4,1G4,1F5,1G5 講演番号コアタイム 奇数 14:10~14:40 偶数 14:40~15:10 (例外あり)
15:10	移動							

インタラクティブセッションの会場はスポットライトセッションがA~E室の講演は7F会場,F・Gの講演は4F会場となります。

スポットライトセッション								インタラクティブセッション
	A	B	C	D	E	F	G	H
15:25	1A6 OS58:触覚・力覚(3)	1B6 OS2:自動化・FA・作業をするロボット・システム(3)	1C6 OS18:レスキューを題材にしたロボットコンテスト(1)	1D6 OS50:マニピュレーションのためのロボット知能と学習(1)	1E6 OS34:次世代ロボット共通プラットフォーム技術(キーノート講演あり)	1F6 OS24:移動ロボット(5)	1G6 OS61:人間認識システム	
15:40	移動							
移動								
15:55	1A7 OS58:触覚・力覚(4)	1B7 OS11:ホームロボット&システム(2)	1C7 OS18:レスキューを題材にしたロボットコンテスト(2)	1D7 OS50:マニピュレーションのためのロボット知能と学習(2)		1F7 OS63:スワームシステム		
16:10	移動							
移動								
16:30							OS56 審査結果発表	113 7F会場にて開催 1A6,1B6,C6,1D6,1E6 1A7,1B7,1C7,1D7,1E7 4F会場にて開催 1F6,1G6,1F7 講演番号コアタイム 奇数 16:30~17:00 偶数 17:00~17:30 (例外あり)
17:30								

インタラクティブセッションの会場はスポットライトセッションがA~E室の講演は7F会場,F・Gの講演は4F会場となります。

スポットライトセッション

インタラクティブセッション

	A	B	C	D	E	F	G		インタラクティブセッション
9:30	2A1 OS6:医用工学と障がい者支援(1)	2B1 OS3:ソフトメカニズム(1)	2C1 OS40:生物や人間の機能と機構に基づくバイオロボティクス	2D1 OS20:主観・感覚・行動計測とその応用(1)	2E1 OS17:水中・海中システムとその応用	2F1 OS15:廃炉・廃止措置のための技術開発とシステムインテグレーション	2G1 OS36:ナノ・マイクロシステムとその応用 超高速バイオアセンブラ,システム細胞工学,ナノ・マイクロロボット		
9:45									
移動									
10:00	2A2 OS6:医用工学と障がい者支援(2)	2B2 OS3:ソフトメカニズム(2)	2C2 OS57:ムーンショット型研究開発(目標3)「多様な環境に適応しインフラ構築を革新する協働AIロボット」	2D2 OS20:主観・感覚・行動計測とその応用(2)	2E2 OS39:心身一体感の理解と具現化技術 OS46:ロボット・セラピー・システム	2F2 OS13:人と環境と人工物の調和技術～Newインタラクションのフロンティアへの挑戦～(1)	2G2(9:55開始) OS16:ロボットのための通信 (キーノート講演あり) 【10:20終了予定】		
10:15									
移動									
10:35									2I1 7F会場にて開催 2A1,2B1,2C1,2D1,2E1, 2A2,2B2,2C2,2D2,2E2 4F会場にて開催 2F1,2G1,2F2,2G2 講演番号コアタイム 奇数 10:35～11:05 偶数 11:05～11:35 (例外あり)
11:35				2D3(11:05開始) OS31:スポーツ応用システム(1) (キーノート講演)					

昼休憩(1.5h)

インタラクティブセッションの会場はスポットライトセッションがA～E室の講演は7F会場,F・Gの講演は4F会場となります。

A

B

C

D

E

F

G

12:45

特別講演

13:45

13:45

システムインテグレーション部門設立25周年記念講演

14:45

14:45

表彰式

15:45

	スポットライトセッション							インタラクティブセッション
	A	B	C	D	E	F	G	
16:15	2A4 OS6:医用工学と障がい者支援(3)	2B4 OS60:移動ロボット機構(1)	2C4 OS14:実学としての医工融合研究と次世代医療福祉システム(1)	2D4 OS31:スポーツ応用システム(2)	2E4 OS32:エージェント・シンセシス・エンジニアリングの設計・応用	2F4 OS13:人と環境と人工物の調和技術～Newインタラクシヨンのフロンティアへの挑戦～(2)	2G4 OS25:飛行体とシステム(1)	
16:30								
移動								
16:45	2A5 OS52:福祉工学・ケア工学(1)	2B5 OS60:移動ロボット機構(2)	2C5 OS14:実学としての医工融合研究と次世代医療福祉システム(2)	2D5 OS31:スポーツ応用システム(3)	2E5 OS22:機構知	2F5 OS13:人と環境と人工物の調和技術～Newインタラクシヨンのフロンティアへの挑戦～(3)	2G5 OS25:飛行体とシステム(2)	
17:00								
移動								
17:20								2I2 7F会場にて開催 2D3,2A4,2B4,2C4,2D4,2E4, 2A5,2B5,2C5,2D5,2E5 4F会場にて開催 2F4,2G4,2F5,2G5 講演番号コアタイム 奇数 17:20~17:50 偶数 17:50~18:20 (例外あり)
18:20								
移動								
19:00	技術交流会							
21:00								

スポットライトセッション									インタラクティブセッション
	A	B	C	D	E	F	G	H	
9:30	3A1 OS52:福祉工学・ケ ア工学(2) (キーノート講演あ り)	3B1 OS4:人工筋肉を目 指したソフトアク チュエータ・センサ (1) (キーノート講演)	3C1 OS8:遠隔操作ロボ ットシステム	3D1 OS20:主観・感覚・行 動計測とその応用 (3)	3E1 OS41:フィールドロボ ティクス(1)	3F1 OS53:性能評価とロボット・ドロー ンイノベーション OS64:協調安全に向けた技術開発 と人の行動の定量化技術-作業 現場におけるウェールビーイング の提案 OS65:人と環境及び機械安全の融 合に着目した安全管理システム の構築-ホリスティック・セーフ ティを目指して	3G1 OS42:フレキシビリ ティを含む技術を 核とした人と人との インテグレーション		
9:45	移動								
10:00			3C2 OS2:自動化・FA・作 業をするロボット・シ ステム(4)		3E2 OS41:フィールドロボ ティクス(2)	3F2 OS33:RTシステムと オープン化 OS10:産業機器オー プンネットワークイ ンタフェースORiN	3G2 OS29:バイオミメ ティック知能とロ ボット		
10:15	移動								
10:35									3I1 7F会場にて開催 3A1,3B1,3C1,3D1,3E1 3C2,3E2 4F会場にて開催 3F1,3G1,3F2,3G2 講演番号コアタイム 奇数 10:35~11:05 偶数 11:05~11:35 (例外あり)
11:35	移動								
	A 室 (会議室 803) ランチョンセミナー 11:50 - 12:50(1h)	昼休憩(1.5h)							

インタラクティブセッションの会場はスポットライトセッションがA~E室の講演は7F会場,F・Gの講演は4F会場となります。

スポットライトセッション								インタラクティブセッション
	A	B	C	D	E	F	G	H
13:05	3A4 OS38:人と機械システムとしての医療・福祉工学(1)	3B4 OS4:人工筋肉を目標としたソフトウェア・センサ(2)	3C4 OS1:空間知能化とアプリケーション(1)	3D4 OS28:ITS	3E4 OS41:フィールドロボティクス(3)	3F4 OS45:農業システム、サステナブルシステムデザインとインテグレーション(1) (キーノート講演)	3G4 OS9:実空間サービスシステム	
13:20	移動							
13:35	3A5 OS38:人と機械システムとしての医療・福祉工学(2)	3B5 OS4:人工筋肉を目標としたソフトウェア・センサ(3)	3C5 OS1:空間知能化とアプリケーション(2)	3D5 OS12:軽劣化システム	3E5 OS47:ヒューマノイド	3F5 OS45:農業システム、サステナブルシステムデザインとインテグレーション(2)	3G5 OS7:測域センサを用いた計測と環境認識	
13:50	移動							
14:10								
15:10								3I2 7F会場にて開催 3A4,3B4,3C4,3D4,3E4 3A5,3B5,3C5,3D5,3E5 4F会場にて開催 3F4,3G4,3F5,3G5 講演番号コアタイム 奇数 14:10~14:40 偶数 14:40~15:10 (例外あり)
移動	移動							

インタラクティブセッションの会場はスポットライトセッションがA~E室の講演は7F会場、F・Gの講演は4F会場となります。



スポットライトセッション								インタラクティブセッション
	A	B	C	D	E	F	G	H
15:25	3A6 OS38:人と機械システムとしての医療・福祉工学(3)	3B6 OS55:ユニバーサルデザインを考慮したシステム(1) (キーノート講演)	3C6 OS59:獣医・畜産分野のDXに向けた取り組み(1) (キーノート講演)	3D6 OS5:ヒューマン・ロボット・インタラクション(1)	3E6 OS37:人のデジタルツイン化とその応用	3F6 OS45:農業システム、サステナブルシステムデザインとインテグレーション(3) (キーノート講演)	3G6 OS62:セキュリティロボティクス(1) (キーノート講演)	
15:40								
移動								
15:55	3A7 OS44:ムーンショット目標3:活力ある社会を創る適応自在AIロボット群	3B7 OS55:ユニバーサルデザインを考慮したシステム(2)	3C7 OS59:獣医・畜産分野のDXに向けた取り組み(2)	3D7 OS5:ヒューマン・ロボット・インタラクション(2)		3F7 OS45:農業システム、サステナブルシステムデザインとインテグレーション(4)	3G7 OS62:セキュリティロボティクス(2)	
16:10								
移動								
16:30								
17:30								3I3 7F会場にて開催 3A6.3B6.3C6.3D6.3E6 3A7.3B7.3C7.3D7 4F会場にて開催 3F6.3G6.3F7.3G7 講演番号コアタイム 奇数 16:30~17:00 偶数 17:00~17:30 (例外あり)

インタラクティブセッションの会場はスポットライトセッションがA~E室の講演は7F会場,F・Gの講演は4F会場となります。